

近似アルゴリズム

アルゴリズム論

中野

Note 10 近似アルゴリズム

2020.5.28 作成

2020.6.23 update 2021.5.31 6.21

近似アルゴリズム

正確な値を求めるのはNP完全でも、
近似的な値を求める多項式時間アルゴリズムは
あるかもしれない。

近似比

最小化問題の近似解と最適解があるとき、近似解/最適解 を、近似解の近似比という。

最小化問題を解く近似アルゴリズムがあるとき、近似解/最適解 の上界を、その近似アルゴリズムの近似比という。

最大化問題の近似解と最適解があるとき、最適解/近似解 を、近似解の近似比という。

最大化問題を解く近似アルゴリズムがあるとき、最適解/近似解 の上界を、その近似アルゴリズムの近似比という。

例

グラフの辺を(できるだけ**少ない**色を使って)彩色する近似アルゴリズムが、
最小色数の**高々1.2倍の色**を使うとき----->近似比1.2

近似比は**1に近い**ほうが良い。

近似比と計算時間の間に**Trade off**があるアルゴリズムもある。

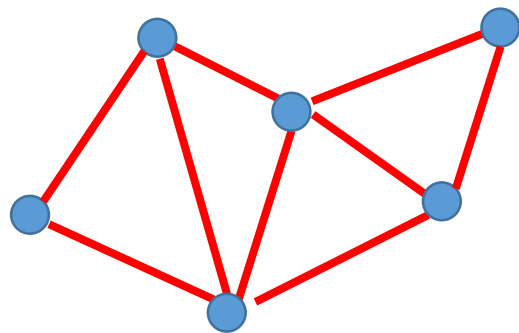
ある定数kに対して、近似比以上の近似解を求めることがNP完全である、
という問題も多数ある。

Vertex-cover問題

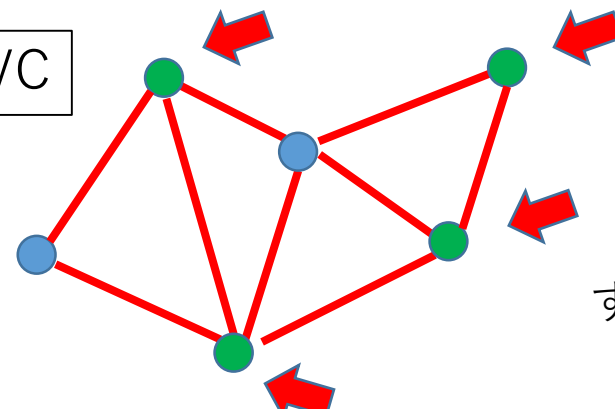
入力 グラフ

出力 グラフの各辺の少なくとも一方の端点を含む点の集合で
(Vertex-coverといいます)点の個数が最小のもの

判定問題はNP完全です。しかし、近似比2の簡単な近似アルゴリズムがある。



4点のVC



すべての辺見張れる？

Vertex-cover問題

互いに隣りあわない辺の集合をマッチングという。

極大マッチングの辺集合Mの各辺の両端の点の集合 V_M は、

グラフの各辺の少なくとも一方の端点を含んでいる。

(もしそうでなければ、その辺をマッチングに追加できるので、極大の仮定に反する。)

つまり、 V_M はVertex-coverである。

Vertex-cover問題の解の点集合を V_C とすると、 $|V_C| \leq 2|M|$ である。

Vertex-coverは、上記の極大マッチングに含まれる各辺の少なくとも一方の端点を

含まなくてはならない。(そうでないと、カバーしていない辺があることになってしまう。)

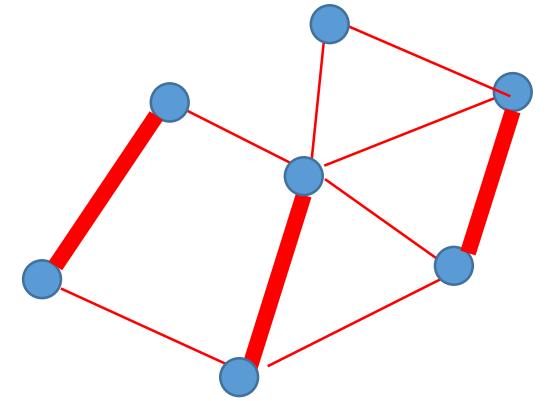
よって、 $|M| \leq |V_C|$ である。

つまり、 $|V_C| \leq 2|M| \leq 2|V_C|$ である。

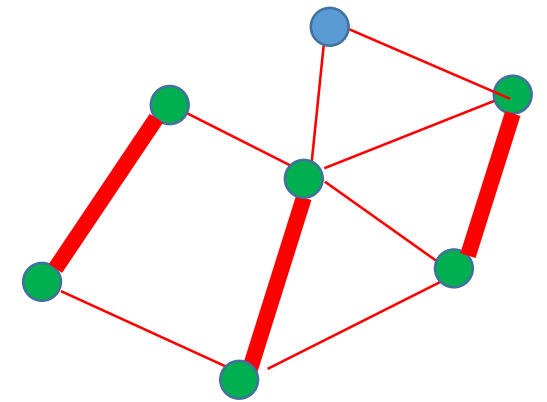
極大マッチングを求めて、マッチングの各辺の両端点からなる

点集合を求めると(2|M|個)、最適解の2倍以下の、Vertex-Coverになっている。

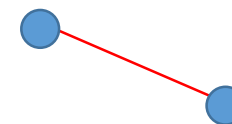
つまり、近似比高々2の解である！



極大マッチング



極大マッチングの両端の点はVertex-coverである



Vertex-coverでなければ
極大マッチングでない。
矛盾！

Euclidean TSP (セールスマン巡回問題)

入力 n個の点の座標

出力 各点をすべて通る **サイクル** で距離(ユークリッド距離)が **最小** のもの。

対応するグラフ上の問題は **NP完全** です。

しかし、近似比 **高々2** の簡単な多項式時間アルゴリズムが存在する。

まず、n点の全域最小木を求める。

全域 **最小木** の辺の重みの和 $<$ 各点をすべて通る **サイクル** の最小距離 である。

(サイクルから1辺削除すると、全域木なので。)

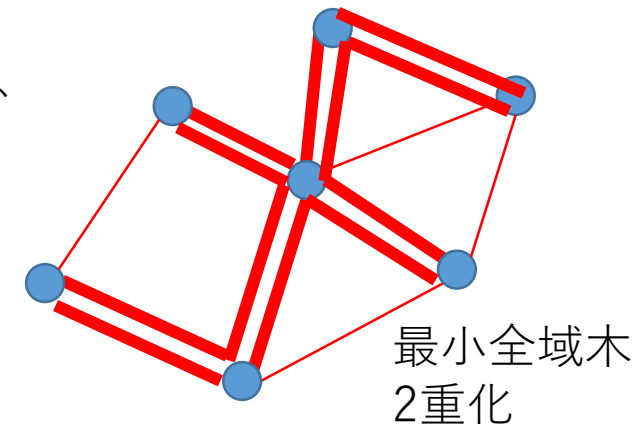
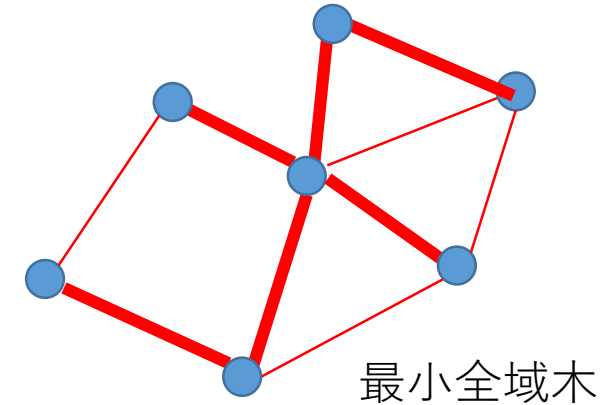
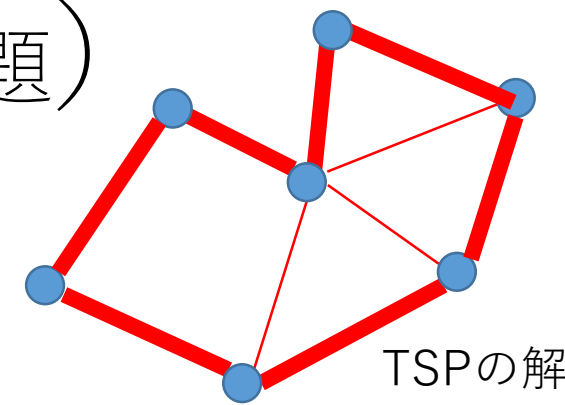
全域最小木の各辺を **2重化** し、この上のオイラーサイクル(ひとふで書きサイクル)を作成する。

オイラーサイクルの長さ = $2 \times$ 全域 **最小木** の辺の重みの和

$< 2 \times$ 各点をすべて通るサイクルの最小距離

である。つまり、オイラーサイクルの長さは、各点をすべて通るサイクルで距離が最小のもの、2倍以下である。つまり、**近似比高々2** の解である。

この後で、各点を丁度一回ずつ通るように修正してもいい。



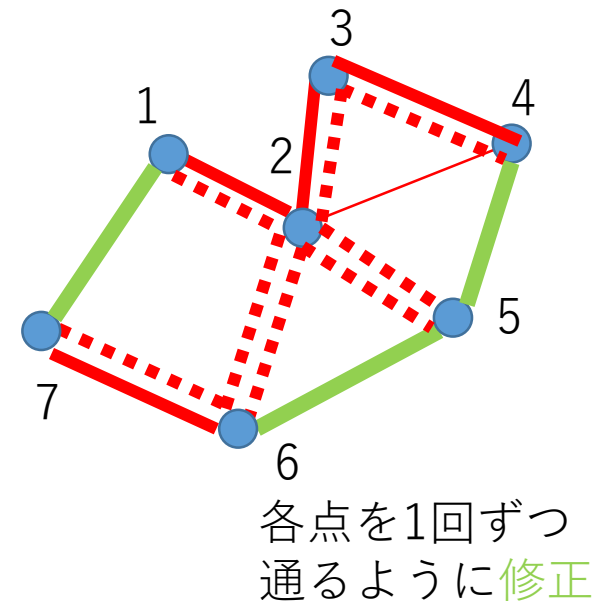
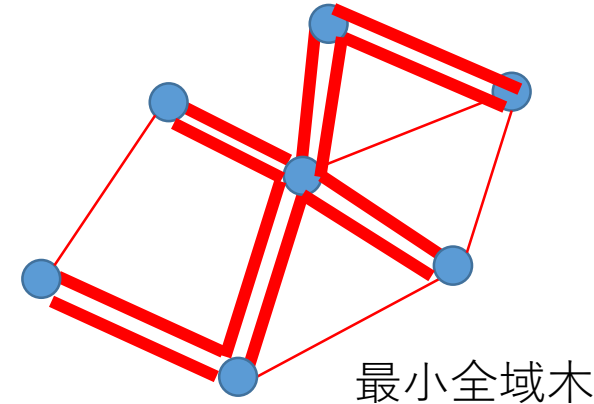
Euclidean TSP (セールスマン巡回問題)

入力 n個の点の座標
出力 各点をすべて通る **サイクル**で距離(ユークリッド距離)が**最小**のもの。
対応するグラフ上の問題は**NP完全**です。
しかし、近似比**高々2**の簡単な多項式時間アルゴリズムが存在する。

まず、n点の全域最小木を求める。
最小全域木の辺の重みの和 < 各点をすべて通る **サイクル**の最小距離である。
(サイクルから1辺削除すると、全域木なので。)

最小全域木の各辺を2重化し、この上のオイラーサイクル(ひとふで書きサイクル)を作成する。
オイラーサイクルの長さ = **2** x 全域**最小木**の辺の重みの和
< **2** x 各点をすべて通るサイクルの最小距離
である。つまり、オイラーサイクルの長さは、各点をすべて通るサイクルで距離が最小のもの、
2倍以下である。つまり、**近似比高々2の解**である。

この後で、各点を丁度一回ずつ通るように**修正**してもいい。



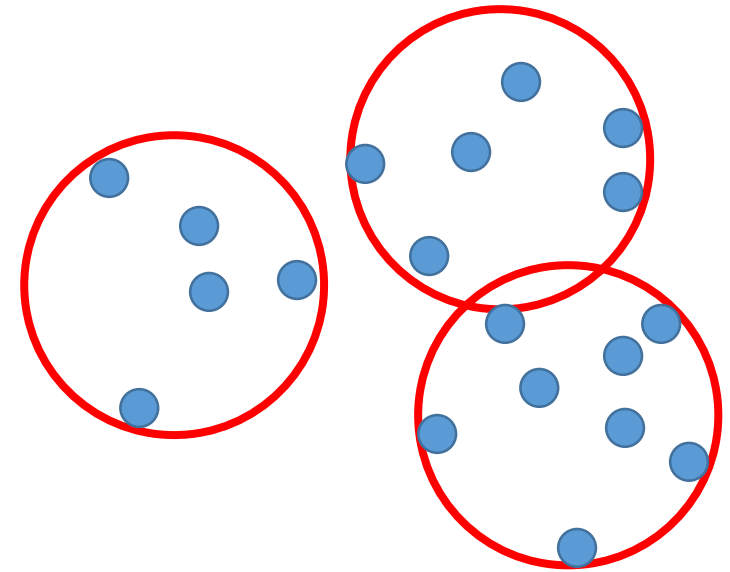
kクラスタリング

入力 平面上のn個の点と整数k

出力 全ての点を含むk個の同じ大きさの円で最小の直径のもの
(最適解の直径をdとする)

Gonzalez(1985) 近似比 2

教師なし学習の基本！
データをグループ分けしたい！



kクラスタリング

各点について一番遠い点を計算する。この値が一番小さな点を1点目として選択する。(ひとつの円で全点をカバーするとき、この点を中心にする
と半径が最小です。)

i 個の点を選んだ後に、 $i+1$ 個目の点を次のように選ぶ。

まだ選ばれていない各点 v で、最も近い選択済の点を求める。

この距離を $L(v)$ とする。 $L(v)$ が最大最大の点を $i+1$ 個目の点として選ぶ。これを $k+1$ 点を選ぶまで繰り返す。

$k+1$ 個目の点を v とする。このときの v の $L(v)$ を計算する。 d を最適な場合の直径とする。

1番目から k 番目までの各点を中心とした、半径 $L(v)$ の円を近似解とする。

$d \leq 2L(v)$ である (アルゴリズムは 全点を含むような直径 $2L(v)$ の k 個の円 = 近似解求めた。)

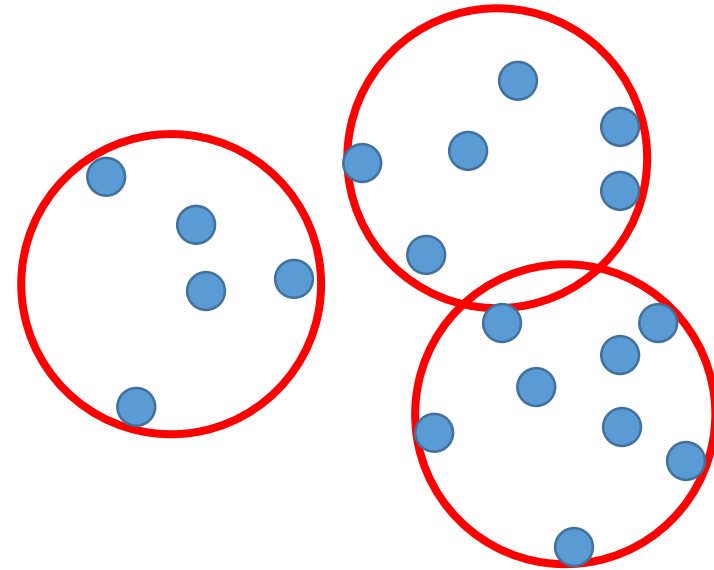
(最適な場合の直径 d はもっと小さい可能性がある。)

一方、 $d \geq L(v)$ である。(選んだ $k+1$ 点のうち、どの2点間も $L(v)$ 以上離れているので
最適解の k 個の円のうち1つは、アルゴリズムが選んだ $k+1$ 点のうちの2点をカバーする必要がある。)

よって $d \leq 2L(v) \leq 2d$

つまりアルゴリズムの求めた近似解の直径 $2L(v)$ は、最適解の直径 d の2倍以下である。

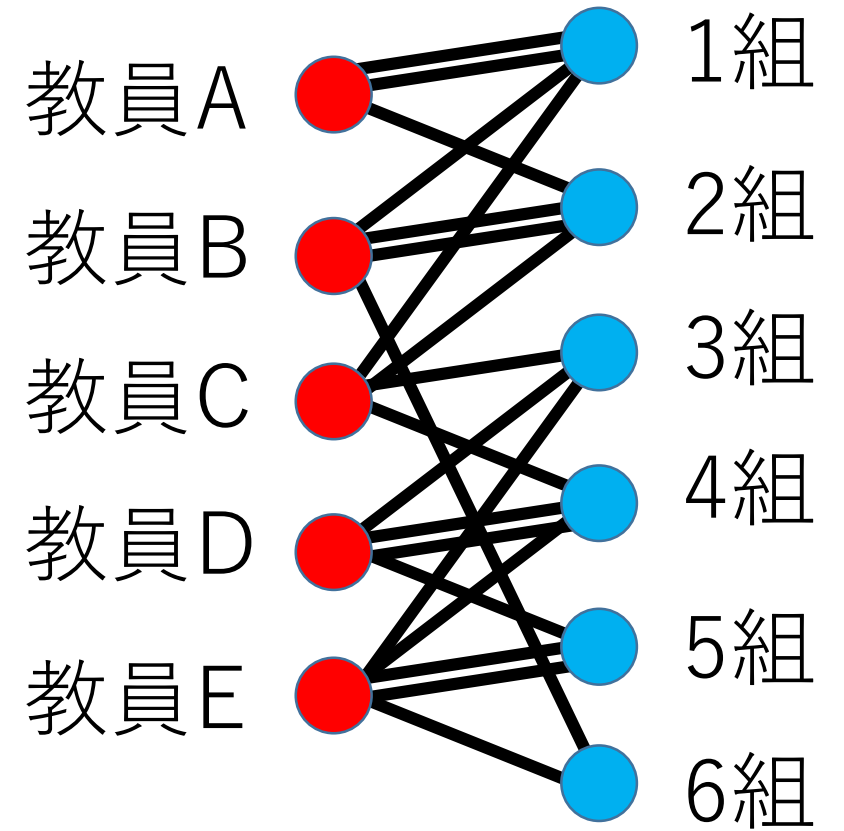
つまり高々2近似である。



多重グラフの辺彩色

入力 多重グラフ(2点間に辺が複数あってもいいグラフ)

出力 グラフの隣り合う各辺が異なる色になるように、
最小個数の色で、すべての辺を彩色せよ。

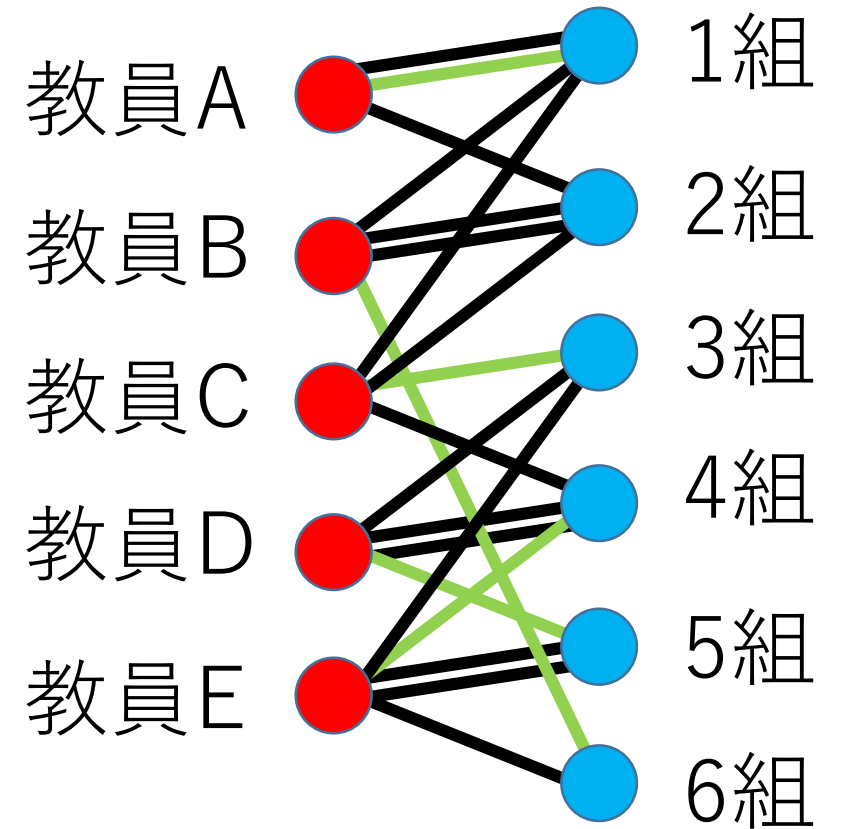


多重グラフの辺彩色

入力 多重グラフ(2点間に辺が複数あってもいいグラフ)

出力 グラフの隣り合う各辺が異なる色になるように、
最小個数の色で、すべての辺を彩色せよ。



月 1コマ 



多重グラフの辺彩色

入力 多重グラフ(2点間に辺が複数あってもいいグラフ)

出力 グラフの隣り合う各辺が異なる色になるように、
最小個数の色で、すべての辺を彩色せよ。

月 1コマ 
月 2コマ 
月 3コマ
.....

Δ 色で**2部グラフ**を彩色できます。

1.5Δ 色で**一般のグラフ**を彩色する簡単なアルゴリズムがあります。

Δ は最大次数

